



LASER SCANNER

発射レート	4万点／秒
距離	受光強度 $\geq 30\%$ ~ 200m over
視野角	90°
測距精度	6mm@50m、20mm@150m (1σ)
重量	約 1.9kg

INS*

水平精度	$\pm 10\text{mm}$
高さ精度	$\pm 20\text{mm}$
姿勢精度	Pitch/Roll $\pm 0.015^\circ$
	Yaw $\pm 0.100^\circ$

PACKAGE

- レーザースキャナユニット「TDOT」 特許出願中
- プロセッシングアプリケーション（クラウド処理には別途契約が必要です。）
- 取扱い説明書

* クラウド処理によるポストプロセッシング後の精度。
仕様および外観、画面デザインは、改良のため予告なく変更されることがございますので、予めご了承ください。

ご質問・お問い合わせはこちらまで

 AMUSE ONESELF INC.

株式会社アミューズワンセルフ
〒541-0041 大阪市中央区北浜1丁目1番14号 北浜一丁目平和ビル3階
<http://amuse-oneself.com>

📞 06-6210-3345 📩 info@amuse-oneself.com

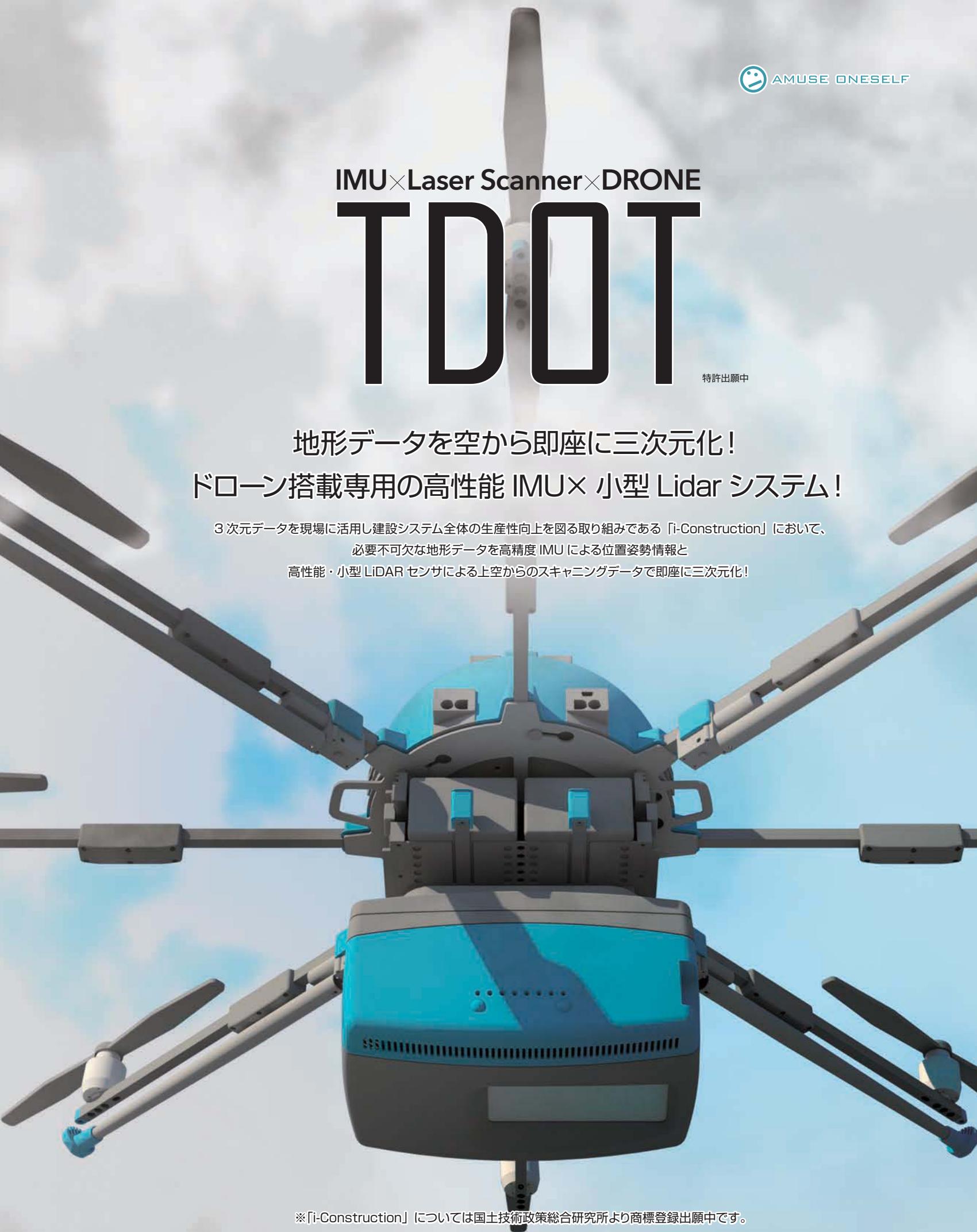
IMU×Laser Scanner×DRONE

TDOT

特許出願中

地形データを空から即座に三次元化!
ドローン搭載専用の高性能 IMU× 小型 Lidar システム!

3次元データを現場に活用し建設システム全体の生産性向上を図る取り組みである「i-Construction」において、
必要不可欠な地形データを高精度 IMU による位置姿勢情報と
高性能・小型 LiDAR センサによる上空からのスキャニングデータで即座に三次元化!



※「i-Construction」については国土技術政策総合研究所より商標登録出願中です。

01

自動飛行によるスキャン



02

着陸後、USB メモリーを PC に挿入。
プレ解析が開始され
リアルタイムに点群データが表示されます。



03

クラウド処理を実行します。
電子基準点のデータを自動的にダウンロード。
サーバー内で精密な位置と姿勢の解析が行われます。
※ユーザーさまの固定局データを利用することも可能です。

04

クラウド処理された位置、姿勢データを基に
最終的な高精度点群データが output されます。
※点群データをフィルタリングする為には、
別途、3DCAD アプリケーション等が必要となります。

